

Prof. Dr. Alfred Toth

Systemrelation und Linearitätsrelation

1. Die in Toth (2015a) definierte allgemeine Systemrelation

$$S^* = [S, U, E],$$

die zwischen S^* und S unterscheidet, kann man in funktionelle Beziehung setzen zu der in Toth (2015b) definierten R^* -Relation

$$R^* = [Ad, Adj, Ex],$$

da R^* auf $S^* = S$ restringiert ist. Damit bekommen wir also

$$S^* = [R^*, U, E]$$

mit der zugehörigen Abbildung

$$f: S^* \rightarrow R^*$$

und den folgenden 9 dyadischen Teilrelationen sowie ihren Konversen

$$R_1 = [S, Ad] \qquad R^{-1}_1 = [Ad, S]$$

$$R_2 = [S, Adj] \qquad R^{-1}_2 = [Adj, S]$$

$$R_3 = [S, Ex] \qquad R^{-1}_3 = [Ex, S]$$

$$R_4 = [U, Ad] \qquad R^{-1}_4 = [Ad, U]$$

$$R_5 = [U, Adj] \qquad R^{-1}_5 = [Adj, U]$$

$$R_6 = [U, Ex] \qquad R^{-1}_6 = [Ex, U]$$

$$R_7 = [E, Ad] \qquad R^{-1}_7 = [Ad, E]$$

$$R_8 = [E, Adj] \qquad R^{-1}_8 = [Adj, E]$$

$$R_9 = [E, Ex] \qquad R^{-1}_9 = [Ex, E].$$

Literatur

Toth, Alfred, Zu einer triadischen System-Definition. In: Electronic Journal for Mathematical Semiotics, 2015a

Toth, Alfred, Adessivität, Adjazenz und Exessivität. In: Electronic Journal for Mathematical Semiotics, 2015b

29.11.2015